

(1)

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}, \vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \text{ とすると } f(\vec{u}) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} au_1 + bu_2 \\ cu_1 + du_2 \end{pmatrix} \quad g(\vec{v}) = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} av_1 + cv_2 \\ bv_1 + dv_2 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{u}) \cdot \vec{v} = au_1v_1 + bu_2v_1 + cu_1v_2 + du_2v_2 \quad \vec{u} \cdot g(\vec{v}) = au_1v_1 + cu_1v_2 + bu_2v_1 + du_2v_2$$

$$\therefore f(\vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot g(\vec{v}) \quad (\text{証明終})$$

(2)

$$(1) \text{ で示した関係は、 } \vec{u} = \vec{v} \text{ でも成り立つので } f(\vec{u}) \cdot \vec{u} = \vec{u} \cdot g(\vec{u}) \quad \therefore \{f(\vec{u}) - g(\vec{u})\} \cdot \vec{u} = 0$$

$$\vec{u} = \vec{OP} \text{ とすると、 } \vec{OP} \neq \vec{0} \text{ であり、 } f(\vec{u}) = \vec{OQ}, g(\vec{u}) = \vec{OR} \text{ であるから } \therefore \vec{QR} \cdot \vec{OP} = 0 \quad \text{--- ①}$$

①が成り立つ条件は、 $\vec{QR} = \vec{0}$  または  $\vec{QR} \perp \vec{OP}$  であるから

$$\vec{QR} = \vec{0} \text{ のとき } \therefore Q = R$$

$\vec{QR} \perp \vec{OP}$  のとき  $f$  は、原点を通る直線  $l$  上の点  $P$  を、直線  $l$  上の点  $Q$  に移すので、 $\vec{OP} = k\vec{OQ}$  と書ける。

$$k \neq 0 \text{ であるから } \vec{QR} \cdot \vec{OP} = k\vec{QR} \cdot \vec{OQ} = 0 \quad \vec{QR} \cdot \vec{OQ} = 0 \quad \therefore \vec{QR} \perp \vec{OQ}$$

したがって、3点  $Q, R, O$  は、 $Q$  を直角とする直角三角形の頂点となる。

以上により示された。(証明終)