

(1)

点Aにおける接線の傾きは $\frac{1}{t}$ であるから、法線の傾きは $-t$ である。

この法線と平行なベクトルを $(k, -tk)$ とおき、大きさが1であるとすると $(1+t^2)k^2 = 1$ $k^2 = \frac{1}{1+t^2}$

Bのx座標がtより大きいことから、Bの座標は $\therefore (u(t), v(t)) = \left(t + \frac{1}{\sqrt{1+t^2}}, \log t - \frac{t}{\sqrt{1+t^2}}\right) \dots\dots$ (答)

$$\frac{du}{dt} = 1 - \frac{1}{1+t^2} \cdot \frac{t}{\sqrt{1+t^2}} = 1 - \frac{t}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}} \quad \frac{dv}{dt} = \frac{1}{t} - \frac{\sqrt{1+t^2} - \frac{t^2}{\sqrt{1+t^2}}}{1+t^2} = \frac{1}{t} - \frac{1}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$\therefore \left(\frac{du}{dt}, \frac{dv}{dt}\right) = \left(1 - \frac{t}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}}, \frac{1}{t} - \frac{1}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}}\right) \dots\dots$$
 (答)

(2)

$$L_2(r) = \int_r^1 \sqrt{\left(\frac{du}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dv}{dt}\right)^2} dt = \int_r^1 \sqrt{(1+t^2) \left(\frac{1}{t} - \frac{1}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}}\right)^2} dt$$

$r \leq t \leq 1$ のとき、 $\frac{1}{t} \geq 1$ 、 $\frac{1}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}} < 1$ より、 $\frac{1}{t} - \frac{1}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}} > 0$ であるから

$$\therefore L_2(r) = \int_r^1 \sqrt{1+t^2} \left(\frac{1}{t} - \frac{1}{(1+t^2)^{\frac{3}{2}}}\right) dt = \int_r^1 \left(\frac{\sqrt{1+t^2}}{t} - \frac{1}{1+t^2}\right) dt$$

$$L_1(r) = \int_r^1 \sqrt{1 + \frac{1}{t^2}} dt = \int_r^1 \frac{\sqrt{1+t^2}}{t} dt \text{ であるから}$$

$$L_1(r) - L_2(r) = \int_r^1 \frac{\sqrt{1+t^2}}{t} dt - \int_r^1 \left(\frac{\sqrt{1+t^2}}{t} - \frac{1}{1+t^2}\right) dt = \int_r^1 \frac{1}{1+t^2} dt$$

$t = \tan \theta$ とおく。 $dt = \frac{1}{\cos^2 \theta} d\theta$ $r = \tan \alpha$ ($0 < \alpha < \frac{\pi}{4}$) とすると $\left. \begin{array}{l} t \\ \theta \end{array} \right| \begin{array}{l} r \rightarrow \frac{1}{4} \\ \alpha \rightarrow \frac{\pi}{4} \end{array}$

$$\int_r^1 \frac{1}{1+t^2} dt = \int_{\alpha}^{\frac{\pi}{4}} \frac{1}{1+\tan^2 \theta} \cdot \frac{1}{\cos^2 \theta} d\theta = \int_{\alpha}^{\frac{\pi}{4}} d\theta = [\theta]_{\alpha}^{\frac{\pi}{4}} = \frac{\pi}{4} - \alpha$$

$r \rightarrow +0$ のとき、 $\alpha \rightarrow +0$ であるから $\therefore \lim_{r \rightarrow +0} (L_1(r) - L_2(r)) = \frac{\pi}{4} \dots\dots$ (答)