

番号	コマンド	動作内容
1	R[Enter]	右回転
2	L[Enter]	左回転
3	A[Enter]	右回転または左回転の停止 次のコマンド受付までに1秒のインターバルがある
4	C[Enter]	水平角度を表示 (AZ=□□□)
5	S[Enter]	水平・仰角ローテーターともに回転停止 次のコマンド受付までに1秒のインターバルがある
6	Mxxx[Enter]	水平ローテーターの角度セット 水平ローテーターの方向が、xxx度になるまで回転 000~450 または 360の数値を3桁で入力
7	O[Enter]	水平ローテーターの0度表示の校正
8	F[Enter]	水平ローテーターのフルスケール表示校正
9	H[Enter]	水平ローテーターコントロール関係のコマンド内容を表示
10	U[Enter]	UP回転
11	D[Enter]	DOWN回転
12	E[Enter]	UP回転またはDOWN回転の停止 次のコマンド受付までに1秒のインターバルがある
13	C2[Enter]	水平角度と仰角度を表示 (AZ=□□□ EL=□□□)
14	B[Enter]	仰角度を表示 (EL=□□□)
15	Wxxx yyy [Enter]	水平角度と仰角度を合わせてセット xxx : 水平角度値 (000~450 または 360の数値を3桁で入力) yyy : 仰角角度値 (000~180の数値を3桁で入力)
16	O2[Enter]	水平・仰角ローテーターの0度表示の校正
17	F2[Enter]	水平・仰角ローテーターのフルスケール表示校正
18	H2[Enter]	仰角ローテーターコントロール関係のコマンド内容を表示
19	P36[Enter]	水平ローテーターの角度表示を“360度表示モード”にセット
20	P45[Enter]	水平ローテーターの角度表示を“450度表示モード”にセット
21	ZN[Enter]	水平ローテーターの表示中心の切り替え P36コマンド実行時のみ有効 水平ローテーターの表示中心が“北”に切り替わる
22	ZS[Enter]	水平ローテーターの表示中心の切り替え P36コマンド実行時のみ有効 水平ローテーターの表示中心が“南”に切り替わる
23	H3[Enter]	表示切り替え関連のコマンド内容を表示
24	X1[Enter]	水平ローテーター低速回転
25	X2[Enter]	水平ローテーター中速回転 1
26	X3[Enter]	水平ローテーター中速回転 2
27	X4[Enter]	水平ローテーター高速回転
28	VAxxx[Enter]	水平角度フルスケール角度検出電圧の設定 716~920 (3.5V~4.5V)
29	VExxx[Enter]	仰角度フルスケール角度検出電圧の設定 716~920 (3.5V~4.5V)
30	VER[Enter]	バージョン表示

88	SH[Enter]	ステータス表示 "バージョン" "Serial No." "MODE 360 Degree" / "MODE 450 Degree" "N center" / "S center" "水平角度検出電圧" "仰角度検出電圧" "水平非常停止フラグ" "仰角非常停止フラグ" "異常検出タイマー" "SPEED電圧"
----	-----------	--